有均匀平均流的圆环管道声模态及其应用

柳占新1,2 黄其柏1

2.中国船舶重工集团 710 研究所, 宜昌, 443003

摘要:有平均流的圆环管道中的声传播规律不仅为计算气动声学提供验证算例,还可以由此近似研 究一些复杂结构的声传播现象。从控制方程出发,推导了有平均流的圆环管道声模态的色散与声功率 的关系,并提供了求解超越色散关系方程的方法,得到了单个声模态的解析表达式。以圆环管道中的单 个声模态作为输入,模拟了涡扇发动机进气道的声传播过程。

关键词:圆环管道;声模态;计算气动声学;喷气发动机;进气道

中图分类号:V211.3 **文章编号:**1004—132X(2011)13—1558—06

Acoustic Modes in Annular Duct with Uniform Mean Flow and Their Applications

Liu Zhanxin^{1,2} Huang Qibai¹

1. State Key Laboratory of Digital Manufacturing Equipment & Technology,

Huazhong University of Science and Technology, Wuhan, 430074

2. CSIC No. 710 Research & Development Institute, Yichang, Hubei, 443003

Abstract: The sound wave propagation in annular duct with mean flow can be used to validate calculation results of computational aeroacoustics and to approximately investigate the mechanism of acoustic wave propagation in complex geometries. The dispersion relation of acoustic modes in annular duct with mean flow was deduced from the governing equation, Euler equation, and the methods to find solutions to the dispersion relation equation were presented. The way to compute sound power in the duct with mean flow was also included. And then sound wave propagation at the inlet of a jet engine was simulated by prescribing a single acoustic mode.

Key words: annular duct; acoustic mode; computational aero acoustics (CAA); engine; inlet

0 引言

气动声学是一门研究气体运动产生声音以及 声音在运动气体中的传播过程的一门科学。由于 气动声学方程复杂,要解析地描述复杂几何形体

收稿日期:2010-07-01 **基金项目**:国家留学基金委建设高水平大学公派研究生项目 ([2008]3019)

参考文献:

- [1] 孙宝元,张贻恭. 压电石英力传感器及动态切削测 力仪[J].1版.北京:计量出版社,1985.
- [2] Jan Söderkvist. Piezoelectric Beams and Vibrating Angular Rate Sensors [J]. IEEE Transactions on Ultrasonics, Ferroelectrics and Frequency Control, 1991,38:271-280.
- [3] 孙宝元,钱敏,张军. 压电式传感器与测力仪研发回 顾与展望[J].大连理工大学学报,2001,41(2):127-134.
- [4] 吴涧彤,孙宝元.压电体扭转效应研究[J].大连理工 大学学,2001,41(2):188-191.
- [5] 吕盘明.张量算法简明教程[M].1版.合肥:中国科 学技术大学出版社,2004.
- [6] Lekhnitskii S G. Theory of Elasticity of an Aniso-

的气动声学场(包括声的辐射与传播)几乎是一件 不可能的事。计算气动声学(computational aeroacoustics,CAA)的出现为打开气动声学的神 秘大门提供了神奇的钥匙。一些简单几何形体的 气动声学问题,相对较容易求出解析解或者进行实 验验证,这类问题对验证 CAA 方法的准确性提供 了素材,如 CAA 的一系列基准问题^[1]。有平均流

tropic Body [M]. 1st ed.. Paris: Mir Publisher, 1981.

- [7] 徐永斌.工程电磁场基础[M].1版.北京:北京航空 航天大学出版社,1992.
- [8] 苏武浔,魏腾雄,陈燊年.各向异性电介质中静电势的解[J].华侨大学学报(自然科学版),1996,17 (3):308-311.

(编辑 郭 伟)

作者简介:朱令传,男,1967 年生。河南机电高等专科学校汽车 工程系副教授。主要研究方向为机械设计与汽车制造技术。获 河南省科技进步二等奖 1 项、三等奖 2 项。出版教材 5 部,发表 论文 40 余篇。**吴吨铃,**男,1946 年生。郑州大学机械工程学院 教授、博士研究生导师。高长&,男,1975 年生。郑州航空工业 管理学院机电工程学院副教授。

• 1558 •

的圆环管道中的声传播问题就属于这类相对简单 的问题,引起了大量学者的兴趣^[2-5]。有平均流的 圆环管道中的声传播的研究意义不仅在于给 CAA 提供论据,更重要的是它为研究更复杂的问题提供 了思路。如人们用圆(环)管道近似代替涡扇发动 机进气道,然后研究吸声材料添加方法^[4,68]。本文 将由线性欧拉方程出发,推导有均匀平均流的情况 下圆环管道内的声传播、声功率的解析表达式,利 用单个声模态来模拟涡扇发动机进气道的声传播 现象。

1 有平均流的管道声模态

圆环管道的模型如图 1 所示,假定其轴向无限 长,内外径分别为 D_i 和 D_o,管壁都是刚性硬壁,管道 内的平均流场均匀,其马赫数为 Ma 。对于圆环管 道,自然坐标应该选用柱坐标,本文以(*x*,*r*,*ø*) 代表 柱坐标在轴向、径向和旋转方向上的分量。管道内 声波的控制方程为线性欧拉方程,表述为

$$\begin{aligned} \frac{\partial \rho'}{\partial t} &+ \overline{v} \frac{\partial \rho'}{\partial r} + v' \frac{\partial \overline{\rho}}{\partial r} + \overline{u} \frac{\partial \rho'}{\partial x} + u' \frac{\partial \overline{\rho}}{\partial x} + \overline{\rho} (\frac{\partial v'}{\partial r} + \\ &\frac{v'}{r} + \frac{1}{r} \frac{\partial w'}{\partial \phi} + \frac{\partial \overline{u}}{\partial x}) + \rho' (\frac{\partial \overline{v}}{\partial r} + \frac{\overline{v}}{r} + \frac{\partial \overline{u}}{\partial x}) = 0 \\ \frac{\partial u'}{\partial t} &+ \overline{v} \frac{\partial u'}{\partial r} + v' \frac{\partial \overline{u}}{\partial r} + \overline{u} \frac{\partial u'}{\partial x} + \\ &u' \frac{\partial \overline{u}}{\partial x} + \frac{1}{\overline{\rho}} \frac{\partial p'}{\partial x} - \frac{\rho'}{\overline{\rho^2}} \frac{\partial \overline{p}}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial v'}{\partial t} &+ \overline{v} \frac{\partial v'}{\partial r} + v' \frac{\partial \overline{v}}{\partial r} + \overline{u} \frac{\partial v'}{\partial x} + \\ &u' \frac{\partial \overline{v}}{\partial x} + \frac{1}{\overline{\rho}} \frac{\partial p'}{\partial r} - \frac{\rho'}{\overline{\rho^2}} \frac{\partial \overline{p}}{\partial r} = 0 \\ \frac{\partial w'}{\partial t} &+ \overline{v} \frac{\partial w'}{\partial r} + \overline{u} \frac{\partial w'}{\partial x} + \frac{\overline{v}w'}{r} + \frac{1}{\overline{\rho}} \frac{1}{r} \frac{\partial p'}{\partial \phi} = 0 \\ \frac{\partial p'}{\partial t} &+ \overline{v} \frac{\partial p'}{\partial r} + v' \frac{\partial \overline{p}}{\partial r} + \overline{u} \frac{\partial p'}{\partial x} + \\ &u' \frac{\partial \overline{p}}{\partial t} + \overline{v} \frac{\partial p'}{\partial r} + v' \frac{\partial \overline{p}}{\partial r} + \overline{u} \frac{\partial p'}{\partial x} = 0 \end{aligned}$$
(1)

式中, ρ ,u,v,w,p分别为流体(气体)的密度、x方向速度、 r方向速度、 ϕ 方向速度、压力; γ 为气体绝热指数;撇号"'" 表示声学扰动量,上横线表示平均流。



图1 固壁圆环管道模型示意图

为了便于计算,所有变量都采用以下基准进行量纲一处理:长度基准为管壁外径 D(即图 1 中的 D_o);速度基准为管道中的音速 a_0 ;密度基准为管道中空气密度 ρ_0 。时间为 D/a_0 ,故压力为 $\rho_0 a_0^2$ 。

量纲一处理后,管道的外径为1。用 σ 代表圆 环管道内外径之比,即 $\sigma = D_i/D_o$,从而管道的内 径 $D_i = \sigma$ 。所以管道外半径 $R_o = 1/2$,内半径 $R_i = \sigma/2$ 。

由等熵关系知

$$p/\rho^{\gamma} = \text{const} = p_0/\rho_0^{\gamma} \tag{2}$$

式(2) 可以改写为

$$p = \rho^{\gamma}(p_0/\rho_0^{\gamma}) \tag{3}$$

将 p 看成是 ρ 的函数,然后式(3) 两边同时对 ρ 求导可得

$$\mathrm{d}p = (p_0/\rho_0^{\gamma})\gamma \rho^{\gamma-1} \mathrm{d}\rho \qquad (4)$$

由于 dp 和 d ρ 表示密度变化的小量 —— 声学 扰动量,所以 $p' = dp, \rho' = d\rho$ 。同时,

$$\frac{p_0}{\rho_0} = \frac{1}{\gamma}, \rho \approx 1 \tag{5}$$

将式(5)代入式(4),可得

$$p' = \rho' \tag{6}$$

由于管中的平均流只沿着 x 方向且流场均 匀,所以 $\overline{v} = \overline{w} = 0$,且所有平均流的导数项等于 零,略去高阶小量并联立式(6),则式(1) 变为

$$\frac{\partial u'}{\partial t} + Ma \frac{\partial u'}{\partial x} + \frac{\partial p'}{\partial x} = 0$$

$$\frac{\partial v'}{\partial t} + Ma \frac{\partial v'}{\partial x} + \frac{\partial p'}{\partial r} = 0$$

$$\frac{\partial w'}{\partial t} + Ma \frac{\partial w'}{\partial x} + \frac{1}{r} \frac{\partial p'}{\partial \phi} = 0$$

$$\frac{\partial p'}{\partial t} + Ma \frac{\partial p'}{\partial x} + \gamma \overline{p} (\frac{\partial v'}{\partial r} \frac{v'}{r} + \frac{1}{r} \frac{\partial w'}{\partial \phi} + \frac{\partial u'}{\partial x}) = 0$$

$$\blacksquare \square \square$$
(7)

$$\begin{cases} \frac{\partial \mathbf{V}'}{\partial t} + Ma \ \frac{\partial \mathbf{V}'}{\partial x} = -\nabla p' \\ \frac{\partial p'}{\partial t} + Ma \ \frac{\partial p'}{\partial x} = -\nabla \cdot \mathbf{V} \end{cases}$$
(8)

其中V = (u, v, w)为速度矢量。消去式(8)中的 速度矢量,可得

$$\left(\frac{\partial}{\partial t} + Ma \; \frac{\partial}{\partial x}\right)^2 p' - \nabla^2 p' = 0 \tag{9}$$

或者展开写成

$$\left(\frac{\partial}{\partial t} + Ma \; \frac{\partial}{\partial x}\right)^{2} p' - \left(\frac{\partial^{2} p}{\partial r^{2}} + \frac{1}{r} \; \frac{\partial p'}{\partial r} + \frac{1}{r^{2}} \; \frac{\partial^{2} p'}{\partial \varphi^{2}} + \frac{\partial^{2} p'}{\partial x^{2}}\right) = 0 \tag{10}$$

式(9)或式(10)就是有平均流的情况下圆环 管道的声传播控制方程。为了得到式(10)的解, 还需添加适当的边界条件。对于刚性壁,应该添 加无穿透边界条件,即

$$\frac{\partial p'}{\partial r} = 0(r = R_{\rm o} = \frac{1}{2} \not \mathbb{R} r = R_{\rm i} = \frac{\sigma}{2}) \quad (11)$$

对于圆环管道里传播的声音,可以认为其由 很多个 Fourier 模态组成,而单个 Fourier 模态的 形式为

$$\mathbf{b}' = \widetilde{p}(r) e^{\mathrm{i}(m\varphi + kx - \omega t)} \tag{12}$$

式中, $\tilde{p}(r)$ 为实数;m为周向模数(为整数);k为轴向波数; ω 为角速度。

而对于其他流体变量,也可以作相似的假设。将式(12)代入式(10)可得

$$\frac{\mathrm{d}^{2}\widetilde{p}}{\mathrm{d}r^{2}} + \frac{1}{r} \frac{\mathrm{d}\widetilde{p}}{\mathrm{d}r}\widetilde{p} + \left[(\omega - kMa)^{2} - k^{2} - \frac{m^{2}}{r^{2}}\right]\widetilde{p} = 0 \quad (13)$$

式(13) 是一个典型的贝塞尔方程,其通解为

$$\begin{split} b &= AJ_m(\beta_{mn}r) + BY_m(\beta_{mn}r) \quad (14) \\ \beta_{mn}^2 &= (\omega - kMa)^2 - k^2 \end{split}$$

式中,A、B为常数; J_m 、 Y_m 分别为m阶的第一类和第二类 贝塞尔函数;下标 n为径向模数。

从式(13)可以看出,如果 β_{mr} 为其解,那么 - β_{mn} 也是其解,因此可以只考虑非负的 β_{mn} 。从 而在式(14)中,m 和 β_{mn} 有以下几种组合方式:

(1) $m = \beta_{mn} = 0$ 。由于第二类贝塞尔函数在 0 处趋于 $-\infty$,为了保证解有界必有 B = 0,此时解 退化为一个常数,也就是 $\tilde{p} = A$,这个解就是平 面波。

(2) $m > 0 \pm \beta_{mn} = 0$ 。此时 \tilde{p} 为零,我们只关注非零解,所以可以排除此类情况。

(3) m ≥ 0 且 β_{mn} > 0。此时根据边界条件式
 (11) 可得

$$\begin{bmatrix} \dot{J}_{m} (\frac{1}{2}\beta_{mn}) & \dot{Y}_{m} (\frac{1}{2}\beta_{mn}) \\ \vdots \\ \dot{J}_{m} (\frac{\sigma}{2}\beta_{mn}) & \dot{Y}_{m} (\frac{\sigma}{2}\beta_{mn}) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix} = 0 \qquad (15)$$

式(15)中,为了使 A 和 B 有解,必须让左边 矩阵的行列式等于零,即

$$\dot{J}_{m}\left(\frac{1}{2}\beta_{mn}\right)\dot{Y}_{m}\left(\frac{\sigma}{2}\beta_{mn}\right)-\dot{Y}_{m}\left(\frac{1}{2}\beta_{mn}\right)\dot{J}_{m}\left(\frac{\sigma}{2}\beta_{mn}\right)=0$$
(16)

式(16) 就是圆环管道内声波的色散关系式, 求 β_{mn} 的根的方法将在下一节讨论。找出了 β_{mn} 的值,也就确立了波数 k 和角速度 ω 的关系。将 $\beta_{mn}^2 = (\omega - kMa)^2 - k^2$ 改写为

$$(1 - Ma2)k2 + 2\omega Mak - \omega2 + \beta2mn = 0$$
(17)
从而

$$k_{\pm} = \frac{-\omega Ma \pm \sqrt{\omega^2 - (1 - Ma^2)\beta_{mn}^2}}{1 - Ma^2} \qquad (18)$$

式中,k+、k-分别为声波向下(游)和上(游)传播。

声波在传播过程中应该既不被衰减也不被放 大,因此 k 必须为实数,并且必须有ω² ≥ $(1-Ma^2)\beta_{mn}^2$ 。ω² = $(1-Ma^2)\beta_{mn}^2$ 对应的频率称 为截止频率,ω² > $(1-Ma^2)\beta_{mn}^2$ 对应的声模态称 为传播声模态,ω² < $(1-Ma^2)\beta_{mn}^2$ 对应的声模态 称为截止声模态。

在式(18)中,声波的角速度ω一般为已知 • 1560 • 数,也可以通过声波的频率求得,即 $\omega = 2\pi f$ 。但 需要注意的是,由于这里所有物理量都是量纲一 单位,频率也应该为量纲一单位。频率为 f_0 (Hz) 的声波对应的量纲一频率为

$$f = \frac{f_0 D}{a_0} \tag{19}$$

通过式(16) 求得 β_{mn},ω 也已知,则可通过式 (18) 求得波数 k,从而式(14) 中声压的解变为

$$\widetilde{p}(r) = A_{mn} \left[J_m(\beta_{mn}r) - \frac{\dot{J}_m(\frac{1}{2}\beta_{mn})}{\dot{Y}_m(\frac{1}{2}\beta_{mn})} Y_m(\beta_{mn}r) \right] \quad (20)$$

式中,Amn为声压幅值,由声功率决定。

将式(20)代入式(12)可得

$$p' = A_{mn} \left[J_m(\beta_{mn}r) - \frac{\dot{J}_m(\frac{1}{2}\beta_{mn})}{\dot{Y}_m(\frac{1}{2}\beta_{mn})} Y_m(\beta_{mn}r) \right] e^{i(m\varphi + kx - \omega t)}$$

(21)

将式(21)代入式(7)中,可以得到声波各个 变量的表达式:

$$\rho' = \rho' = A_{mn} \left[J_m(\beta_{mn}r) - \frac{\dot{J}_m(\frac{1}{2}\beta_{mn})}{\dot{Y}_m(\frac{1}{2}\beta_{mn})} Y_m(\beta_{mn}r) \right] e^{i(m\varphi + kx - \omega t)}$$

$$u' = \frac{A_{mn}k}{\omega - kMa} \left[J_m(\beta_{mn}r) - \frac{\dot{J}_m(\frac{1}{2}\beta_{mn})}{\dot{Y}_m(\frac{1}{2}\beta_{mn})} Y_m(\beta_{mn}r) \right] e^{i(m\varphi + kx - \omega t)}$$

$$v' = \frac{-iA_{mn}\beta_{mn}}{\omega - kMa} \left[\dot{J}_m(\beta_{mn}r) - \frac{\dot{J}_m(\frac{1}{2}\beta_{mn})}{\dot{Y}_m(\frac{1}{2}\beta_{mn})} \dot{Y}_m(\beta_{mn}r) \right] e^{i(m\varphi + kx - \omega t)}$$

$$w' = \frac{A_{mn}m}{r(\omega - kMa)} \left[J_m(\beta_{mn}r) - \frac{\dot{J}_m(\frac{1}{2}\beta_{mn})}{\dot{Y}_m(\frac{1}{2}\beta_{mn})} Y_m(\beta_{mn}r) \right] e^{i(m\varphi + kx - \omega t)}$$

$$(22)$$

2 求解βmm 的方法

为了求解圆环管道中的声模态,必须首先通 过式(16)才能得到 β_{mm} 。然而,此方程为超越方 程,不可能得到简单的解析解,所以需要利用数值 解法,如牛顿迭代法求解。在利用牛顿迭代法求 解的过程中,需要给定初值。为了得到这些初值, 可用薄管近似方法。假定 $\frac{D_o - D_i}{D_o}$ 非常小,然后

用
$$R_c = \frac{R_o + R_i}{2}$$
 代替式(13) 中的 $r,$ 可得
$$\frac{\mathrm{d}^2 \tilde{p}}{\mathrm{d}r^2} + \frac{1}{R_c} \frac{\mathrm{d}\tilde{p}}{\mathrm{d}r} + (\beta_{mn}^2 - \frac{m^2}{R_c^2}) \tilde{p} = 0$$
(23)

令
$$\tilde{p} = e^{\lambda r}$$
,则式(23)变为

$$\lambda^2 + \frac{\lambda}{R_c} + \beta_{mn}^2 - \frac{m^2}{R_c^2} = 0 \qquad (24)$$

从而

$$\lambda_{\pm} = -\frac{1}{2R_{\rm c}} \pm i_{\sqrt{\beta_{mn}^2 - \frac{1}{R_{\rm c}^2}(m^2 + \frac{1}{4})}}$$
(25)

式(23)的解为

$$\tilde{p} = A e^{\lambda_+ r} + B e^{\lambda_- r}$$
(26)

将边界条件式(11)代入式(26),可得

$$\begin{bmatrix} \lambda_{+} e^{\lambda_{+}R_{0}} & \lambda_{-} e^{\lambda_{-}R_{0}} \\ \lambda_{+} e^{\lambda_{+}R_{i}} & \lambda_{-} e^{\lambda_{-}R_{i}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix} = 0$$
(27)

为了得到非零解,式(27)中系数矩阵的行列 式必须为零,即

$$e^{(\lambda_+ - \lambda_-)(R_0 - R_i)} = 1$$
(28)

$$2(R_{o} - R_{i}) \sqrt{\beta_{mn}^{2} - \frac{1}{R_{c}^{2}}(m^{2} + \frac{1}{4})} = 2n\pi, n = 0, 1, 2, \cdots$$

$$\beta_{mn} = \sqrt{\frac{n^2 \pi^2}{(R_o - R_i)^2} + \frac{1}{R_c^2} (m^2 + \frac{1}{4})} = \sqrt{\frac{4n^2 \pi^2}{(1 - \sigma)^2} + \frac{16}{(1 + \sigma)^2} (m^2 + \frac{1}{4})}, n = 0, 1, 2, \cdots$$
(29)

当管道内外径之比σ比较大的时候,这种薄 管近似给出的初始值比较精确。然而当σ比较小 的时候,圆环管道和薄管有很大的差异,如果用式 (29)估计初值,则会产生根的排列混乱和丢根的 情况。此时可以采用多次薄管近似逐渐逼近的方 法或者二分法来估计初值。设函数

$$f(\beta) = \dot{J}_m(\frac{1}{2}\beta)\dot{Y}_m(\frac{\sigma}{2}\beta) - \dot{Y}_m(\frac{1}{2}\beta)\dot{J}_m(\frac{\sigma}{2}\beta)$$
(30)

则式 (16) 的根就是由式 (30) 确定的函数 $f(\beta)$ 的零点。 $m=22 \pm \sigma=0.4$ 时, f 随 β 变化的 曲线如图 2 所示。根据函数图像的形状, 完全可 以用二分法求根的初值或者直接求根。





3 管道中的声功率

式(22)中与声学变量幅值相关的常数 A_{mn} 由声功率决定。如果声功率为 P,则声功率级定 义为

$$PWL = 10\lg \frac{P}{P_0}(dB)$$
(31)

其中 P_0 为基准声功率, $P_0 = 10^{-12}$ W。令 \overline{P} 为量

纲一单位的声功率,则

$$|\overline{P}| = \frac{|P|}{\rho_0 a_0^3 D^2} = \frac{P_0 10^{PWL/10}}{\rho_0 a_0^3 D^2}$$
(32)
另一方面,平均流的声强为^[9]

$$I_x = \frac{1}{T} \int_{t}^{t+T} (1 + Ma^2) pu + Ma(p^2 + u^2) dt \quad (33)$$

式中,p、u分别为声扰动的压力和速度的实部。

对单个的声模态有

$$p = \operatorname{Re}\left[\tilde{\rho}_{mn}(r)e^{i(kx+m\varphi-\omega t)}\right]$$
$$u = \operatorname{Re}\left[\tilde{u}_{mn}(r)e^{i(kx+m\varphi-\omega t)}\right]$$
(34)

所以管道中的声功率为

$$\overline{P} = \int_{R_{\rm i}}^{R_{\rm o}} \int_{0}^{2\pi} I_x r \,\mathrm{d}\varphi \,\mathrm{d}r \tag{35}$$

不难证明,当 $T \rightarrow \infty$ 时,对于任意复数C和 G有

$$\frac{1}{T} \int_{t}^{t+T} \operatorname{Re}(C \mathrm{e}^{-\mathrm{i}\omega t}) \operatorname{Re}(G \mathrm{e}^{-\mathrm{i}\omega t}) \mathrm{d}t = \frac{1}{2} \operatorname{Re}(CG^*)$$
(36)

式中,G*为G的共轭。

因此

$$\frac{1}{T} \int_{t}^{t+T} p u dt = \frac{1}{2} | \widetilde{p}_{mn}(r) \widetilde{u}_{mn}(r) |
\frac{1}{T} \int_{t}^{t+T} p^{2} dt = \frac{1}{2} | \widetilde{p}_{mn}(r) |^{2}
\frac{1}{T} \int_{t}^{t+T} u^{2} dt = \frac{1}{2} | \widetilde{u}_{mn}(r) |^{2}$$
(37)

将式(37)和式(35)代人式(33)可得单个声 模态的声功率:

$$\overline{P}_{mn} = \pi \int_{R_i}^{R_o} \left[(1 + Ma^2) \mid \widetilde{p}_{mn}(r) \widetilde{u}_{mn}(r) \mid + Ma \mid \widetilde{u}_{mn}(r) \mid^2 + Ma \mid \widetilde{p}_{mn}(r) \mid^2 \right] r dr \qquad (38)$$

 $Ma \mid u_{mn}(r) \mid^{2} + Ma \mid p_{mn}(r) \mid^{2}]rdr$ (38) 将式(22)代入式(38),可得

$$\overline{P}_{mn} = \pi Q_{mn} A_{mn}^2 \left\{ (1 + Ma^2) \frac{k}{\omega - kMa} + Ma \left[1 + (\frac{k}{\omega - kMa})^2 \right] \right\}$$
(39)

$$Q_{mn} = \begin{cases} \frac{1}{2} (R_{o}^{2} - R_{i}^{2}) & m = 0, \beta_{mn} = 0\\ \frac{1}{2} (r^{2} - \frac{m^{2}}{\beta_{mn}^{2}}) [J_{m}(\beta_{mn}r) - \\ \frac{J_{m}(\frac{\sigma}{2}\beta_{mn})}{\frac{J_{m}(\frac{\sigma}{2}\beta_{mn})}{Y_{m}(\beta_{mn}r)}]^{2}} |_{r=R_{i}}^{R} & m \ge 0, \beta_{mn} > 0 \end{cases}$$

联立式(32)和式(39)可得

$$\sqrt{\frac{p_0 \, 10^{PWL/10}}{\rho_0 \, a_0^3 \, D^2 \, \pi \mathbf{Q}_{mn} \mid \frac{(1+Ma^2) \, k}{\omega - kMa} + Ma \left[1 + \left(\frac{k}{\omega - kMa}\right)^2\right] \mid}$$
(40)

 $A_{mn} =$

至此,如果给定单个声模态的声功率、频率、 周向模态 m 以及平均流的马赫数 Ma,则可以完 全确定圆环管道中声波各个变量的解析表达式。

• 1561 •

4 算例

下面利用有平均流的圆管声模态来模拟涡扇 发动机进气道的噪声传播过程。某发动机进气道 的结构如图 3 所示,其中 x 代表进气道的轴向,r 代表进气道的半径方向(计算将在柱坐标中进 行)。发动机工作时风扇将气体由进气道吸入到 内外涵道。风扇产生的噪声是发动机的一个主要 噪声源,这些噪声可以沿着气流或者逆着气流传 播。这里仅研究风扇噪声逆着气流在进气道传播 的过程。为了便于计算,作如下简化:① 整个进 气道关于 x 轴对称;② 将圆环管道中单个声模态 作为输入的风扇噪声。从图 3 可以看出,这个进



图 3 涡扇发动机进气道结构图

气管道在风扇面附近近似为一个圆环形的管道, 因此可以认为,风扇产生的噪声是由无数个圆环 管道声模态叠加而成的。假定其中的单个声模态 在周向解析(m已知,为输入参数),从而所有的声 学量都可以写成如下形式:

$$\begin{bmatrix} \rho'\\ u'\\ v'\\ w'\\ p' \end{bmatrix} = \operatorname{Re} \left\{ \begin{bmatrix} \hat{\rho}(r,x,t)\\ \hat{u}(r,x,t)\\ \hat{v}(r,x,t)\\ \hat{w}(r,x,t)\\ \hat{p}(r,x,t) \end{bmatrix} e^{\mathrm{i}m\phi} \right\}$$
(41)

其中带有上尖括号的量均为复数。

$$\begin{split} \underline{d} \, \underline{U} \, \underline{L} \, \widehat{\mathbf{u}} \, \underline{U} \, \overline{\mathbf{v}} \, \overline{\mathbf{v}}, \underline{v} \, \underline{\partial} \, \overline{p} + \overline{v} \, \frac{\partial \overline{p}}{\partial r} + \overline{v} \, \frac{\partial \overline{p}}{\partial x} + \overline{u} \, \frac{\partial \overline{p}}{\partial x} + \widehat{u} \, \frac{\partial \overline{p}}{\partial x} + \\ & \overline{\rho} (\frac{\partial \overline{v}}{\partial r} + \frac{v}{r} + \frac{im}{r} \hat{w} + \frac{\partial \widehat{u}}{\partial x}) + \\ & \hat{\rho} (\frac{\partial \overline{v}}{\partial r} + \frac{v}{r} + \frac{\partial \overline{u}}{\partial x}) = 0 \\ & \frac{\partial \widehat{u}}{\partial t} + \overline{v} \, \frac{\partial \widehat{u}}{\partial r} + \widehat{v} \, \frac{\partial \overline{u}}{\partial r} + \overline{u} \, \frac{\partial \widehat{u}}{\partial x} + \\ & \hat{u} \, \frac{\partial \overline{u}}{\partial x} + \frac{1}{\rho} \, \frac{\partial \widehat{p}}{\partial r} - \frac{\widehat{\rho}}{\rho^2} \, \frac{\partial \overline{p}}{\partial x} = 0 \\ & \frac{\partial \widehat{v}}{\partial t} + \overline{v} \, \frac{\partial \widehat{v}}{\partial r} + \widehat{v} \, \frac{\partial \widehat{v}}{\partial r} + \overline{u} \, \frac{\partial \widehat{u}}{\partial x} + \\ & \hat{u} \, \frac{\partial \overline{v}}{\partial t} + \frac{1}{\rho} \, \frac{\partial \widehat{p}}{\partial r} - \frac{\widehat{\rho}}{\rho^2} \, \frac{\partial \overline{p}}{\partial r} = 0 \\ & \frac{\partial \widehat{w}}{\partial t} + \overline{v} \, \frac{\partial \widehat{w}}{\partial r} + \overline{u} \, \frac{\partial \widehat{w}}{\partial x} + \frac{\overline{v} \widehat{w}}{r} + \frac{1}{\rho} \, \frac{im}{r} \, \widehat{p} = 0 \\ & \frac{\partial \widehat{\mu}}{\partial t} + \overline{v} \, \frac{\partial \widehat{\rho}}{\partial r} + \widehat{v} \, \frac{\partial \overline{p}}{\partial r} + \overline{v} \, \frac{\partial \widehat{p}}{\partial r} + \overline{v} \, \frac{\partial p}{\partial x} + u \, \frac{\partial \overline{p}}{\partial x} + \\ & \gamma \overline{\rho} (\frac{\partial \widehat{v}}{\partial r} + \frac{\widehat{v}}{r} + \frac{\overline{v}}{\partial r} + \overline{v} \, \frac{\partial \widehat{\mu}}{\partial x}) + \\ & \gamma \widehat{p} (\frac{\partial \overline{v}}{\partial r} + \frac{\overline{v}}{r} + \frac{\partial \overline{u}}{\partial x}) = 0 \end{split} \end{split}$$

从而将一个三维问题转化为二维问题。计算中先 利用保形映射方法将物理空间(x - r)中转子和 机匣的壁面曲线映射到计算空间 $(\zeta - \eta)$ 中的两 条相互平行的直线上,如图 4 所示。由于进气道 满足轴对称条件,所有计算只需要在第二象限进 行,所以图 4 中仅显示转子和机匣在第二象限进 行,所以图 4 中仅显示转子和机匣在第二象限中 的像。映射后转子和机匣的像之间的距离为 h。 计算时首先在计算平面中设计网格,然后再将网 格逆变换到物理空间中。考虑到计算需求和效 率,计算区域在计算平面中的大小选为 $6h \times 4h$, 这个区域对应在物理坐标中的范围如图 5 所示。



图 4 转子和机匣壁面曲线在计算空间中的像



图 5 物理空间中的计算区域图

计算中时间和空间离散采用多网格尺度 – 多时间步色散关系保持(DRP)方法^[10]进行。计 算中采用如下边界条件:①A – B – C – D 边界采 用辐射边界条件^[11],使声波能无反射地穿过计算 区间;②A – K 采用轴对称边界;③ 机匣和转子壁 面上采用滑移边界条件,利用外伸点(ghost point)法^[12]实施;④ 风扇表面(E – H)采用理想 匹配层(PML)边界^[13]输入声波并吸收反射声 波,保持数值稳定。

作为模拟算例,这里仅计算输入频率为 1614Hz,声功率级为120dB,周向模数 m = 22 时 n = 1和n = 4两种情况。在计算声场之前,先计 算平均流场,使得风扇表面的马赫数为0.3。计 算后的瞬时声压云图如图 6 和图 7 所示,可以看 出,风扇面输入的不同声模态在进气道以及进气 道附近的区域传播过程差别较大,这也正是众多 学者研究进气道噪声传播机理的原因。

5 结论

(1) 声波在平均流中的传播的控制方程为线 性欧拉方程,在均匀流的圆环管道中,平均流只沿



着轴向方向流动,从而可以使方程大大简化。

(2)传播中的声波可以看成是多个 Fourier 模态的组合。对于圆环管道中的单个 Fourier 模态,其轴向波数 k、周向模数 m、角速度ω以及平均 流的马赫数 Ma 等必须满足色散关系式。

(3) 在其他条件给定时,圆环管道中的声波 存在一个截止频率,大于截止频率的声模态可以 在管中传播,而小于截止频率的声模态则不能在 管中传播。

(4)给定了声功率级,平均流的马赫数,入射 声波的频率、旋转模数、径向模数和管的几何尺寸 以后,便唯一确定了单个 Fourier 模态的声波的解 析表达式。

(5)可利用圆环管道的声模态作为风扇产生 的噪声来研究涡扇发动机进气到噪声传播规律, 非均匀流场对不同声波模态的散射效果不同。

参考文献:

- [1] Dahl M D, Envia D, Huff D, et al. Fourth Computational Aeroacoustics (CAA) Workshop on Benchmark Problems [C]//Brook Park, Ohio: NASA Conference Publication, 2004;212954.
- [2] Rienstra S W. A Classification of Duct Modes Based on Surface Waves [J]. Wave Motion, 2003, 37 (2): 119-135.
- [3] Ayub M, Tiwana M H, Mann A B. Propagation of

Sound in a Duct with Mean Flow[J]. Communications in Nonlinear Science and Numerical Simulation,2009,14(9/10):3578-3590.

- [4] Tam C K W, Ju H, Chien E W. Scattering of Acoustic Duct Modes by Axial Liner Splices[J]. Journal of Sound and Vibration, 2008, 310(4/5):1014-1035.
- [5] Gabard G, Astley R J. A Computational Mode matching Approach for Sound Propagation in Three – dimensional Ducts with flow[J]. Journal of Sound and Vibration, 2008, 315(4/5):1103-1124.
- [6] Yang B, Wang T Q. Investigation of the Influence of Liner Hard—splices on Duct Radiation/Propagation and Mode Scattering[J]. Journal of Sound and Vibration,2008,315(4/5):1016-1034.
- [7] McAlpine A, Astley R J, Hii V J T, et al. Acoustic Scattering by an Axially—segmented Turbofan Inlet Duct Liner at Supersonic Fan Speeds[J]. Journal of Sound and Vibration, 2006, 294(4):780-806.
- [8] Brun C, Goossens T. 3D Coherent Vortices in the Turbulent Near Wake of a Square Cylinder [J]. Comptes Rendus Mcanique, 2008, 336(4):363-369.
- [9] Atassi O V. Computing the Sound Power in Nonuniform Flow[J]. Journal of Sound and Vibration, 2003,266(1):75-92.
- [10] Tam C K W, Kurbatskii K A. Multi-size-mesh Multi-time-step Dispersion-relation-preserving Scheme for Multiple-scales Aeroacoustics Problems[J]. International Journal of Computational Fluid Dynamics, 2003, 17:119-132.
- [11] Tam C K W, Webb J C. Dispersion-relation-preserving Finite Difference Schemes for Computational Acoustics [J]. Journal of Computational Physics, 1993, 107(2):262-281.
- [12] Tam C K W, Dong Z. Wall Boundary Conditions for High – order Finite – difference Schemes in Computational Aeroacoustics [J]. Theoretical and Computational Fluid Dynamics, 1994, 6(5/6): 303-322.
- [13] Hu F Q. Development of PML Absorbing Boundary Conditions for Computational Aeroacoustics: A Progress Review[J]. Computers and Fluids, 2008, 37(4):336-348.

(编辑 郭 伟)

作者简介: から新, 男, 1980年生。华中科技大学和佛罗里达州 立大学联合培养博士研究生, 中国船舶重工集团 710 研究所工程 师。主要研究方向为计算气动声学、噪声振动控制。黄共和, 男, 1962年生。华中科技大学机械科学与工程学院教授、博士研究 生导师。